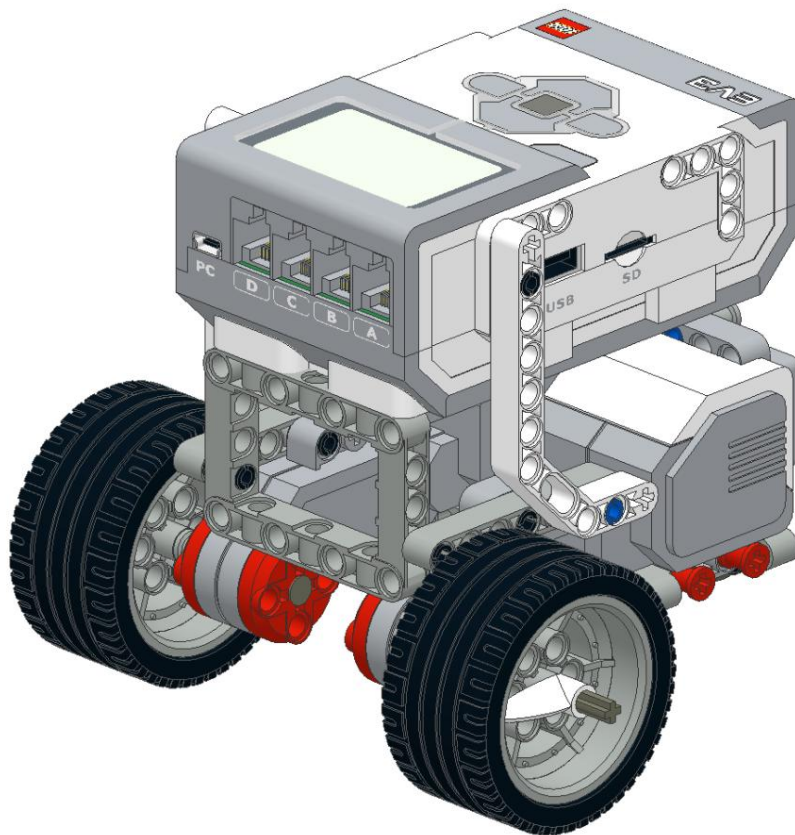


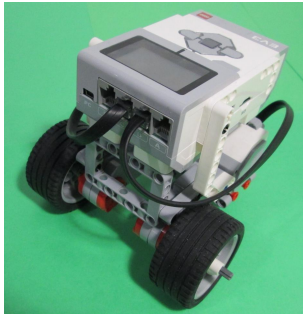
Инструкция по сборке BasicRobot



При создании данных схем сборки использовалась инструкция RileyRover - EV3 Classroom robot design <http://www.damienkee.com/>

Составил Кельдышев Денис Александрович при участии Солодянкина Андрея, г. Глазов
email: denis.keldishev@yandex.ru

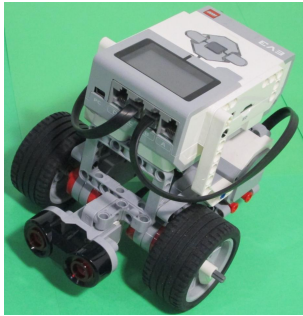
Оглавление



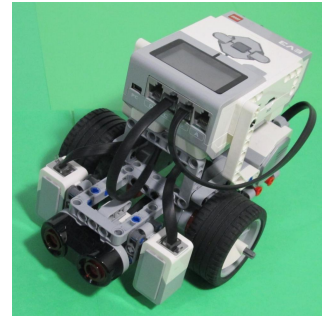
- 3



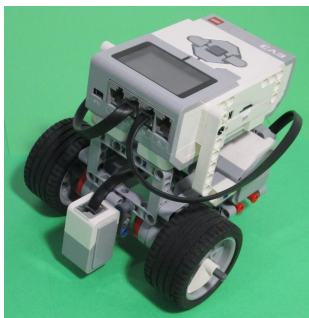
- 13



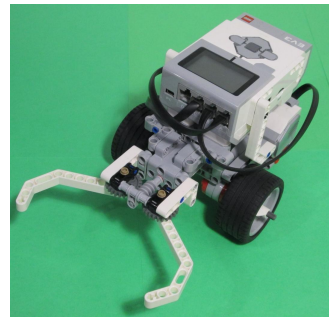
- 9



- 14



- 10



- 15



- 11

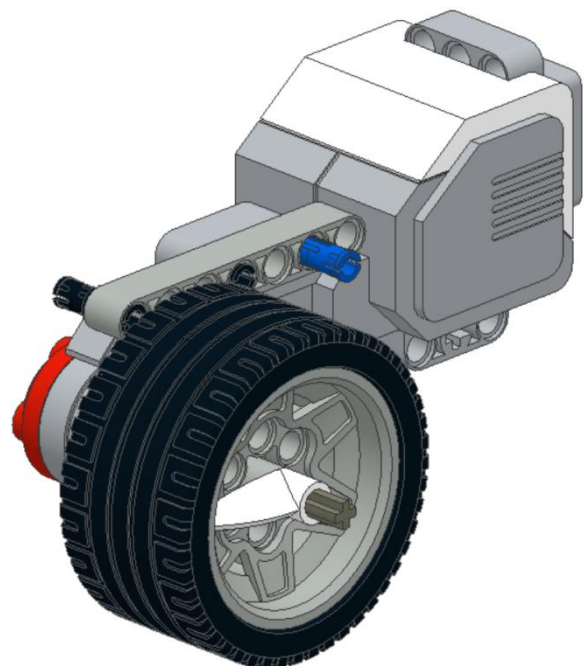
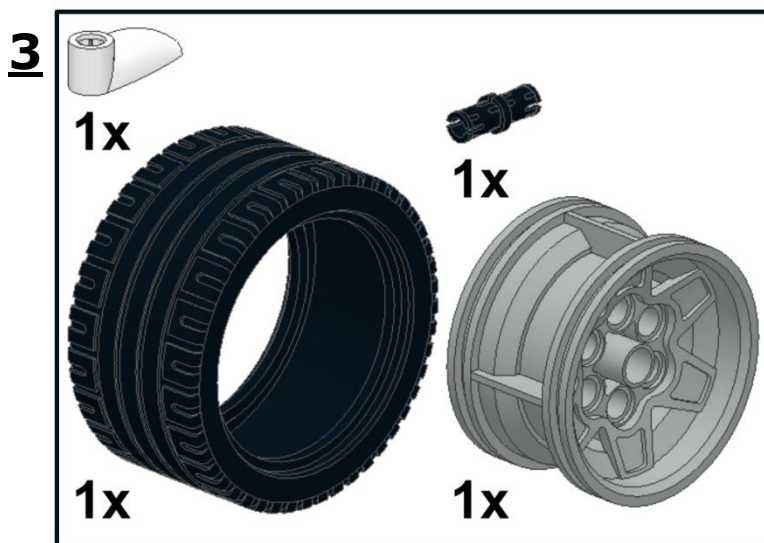
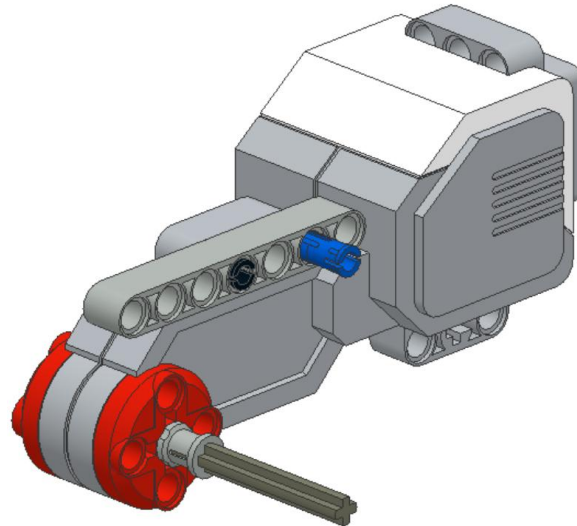
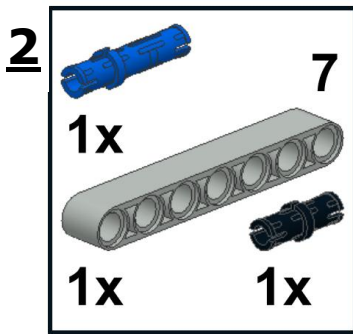
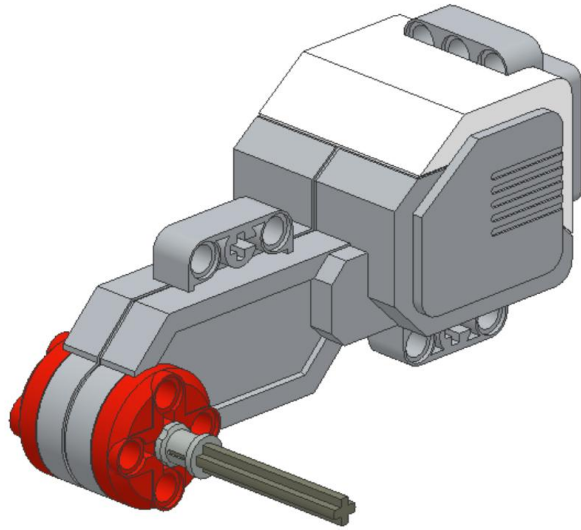
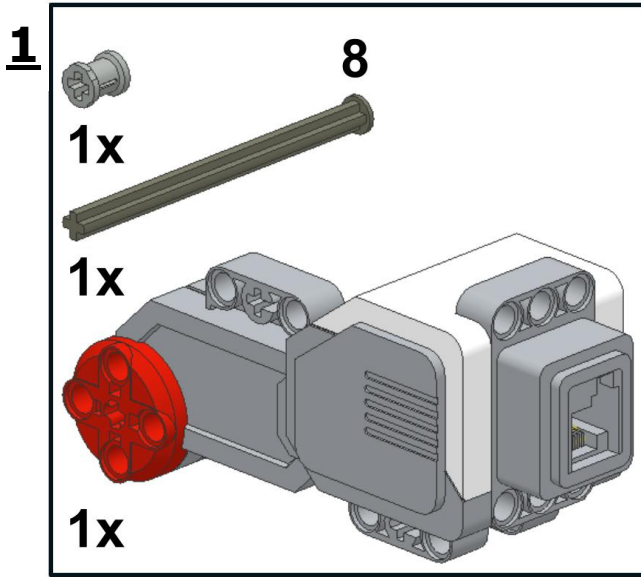


- 18



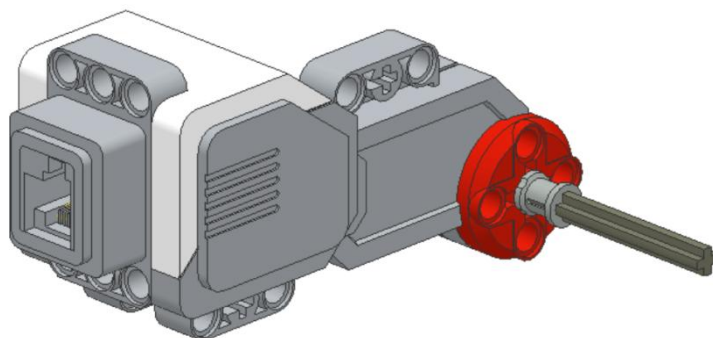
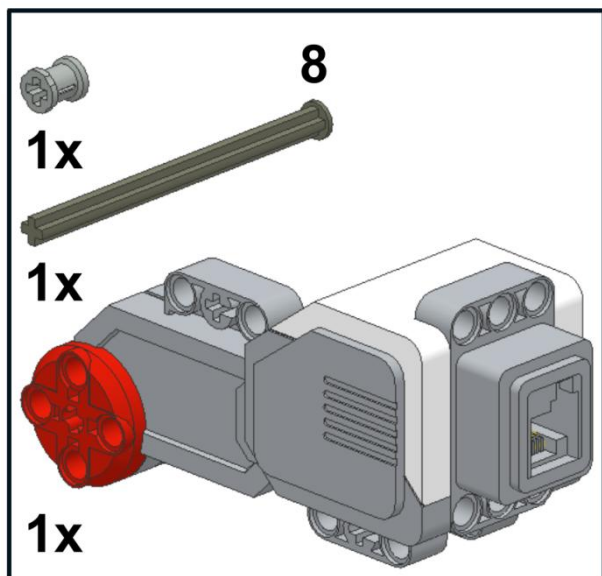
- 12

Сборка левого мотора

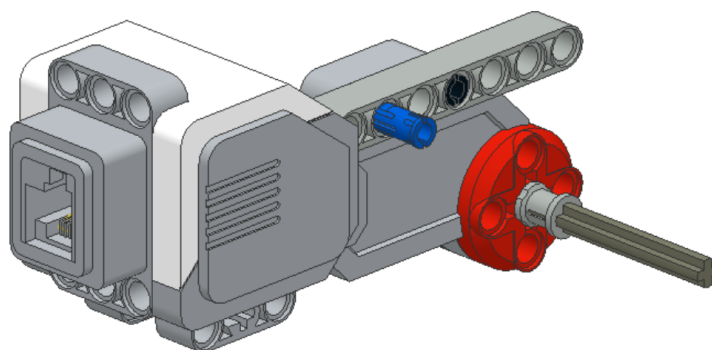
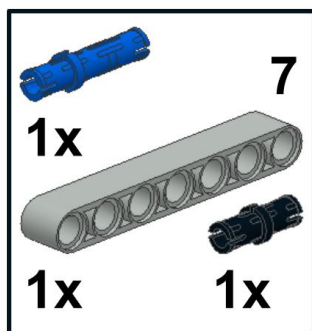


Сборка правого мотора

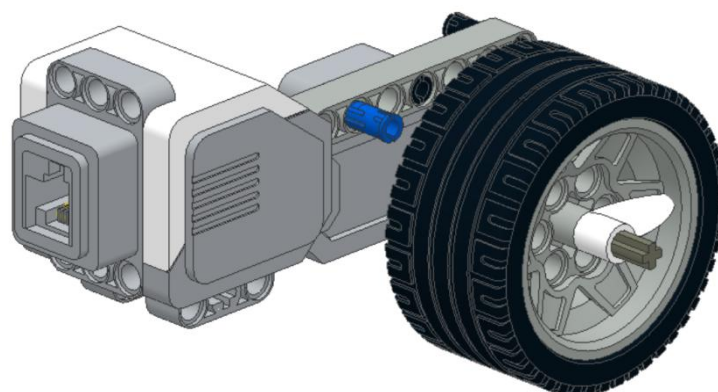
4



5

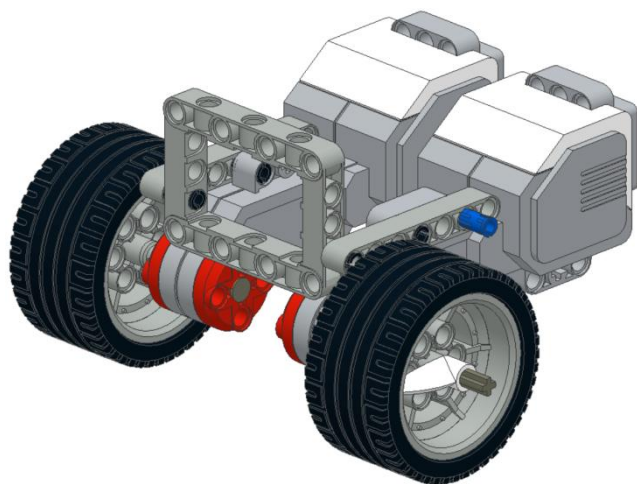
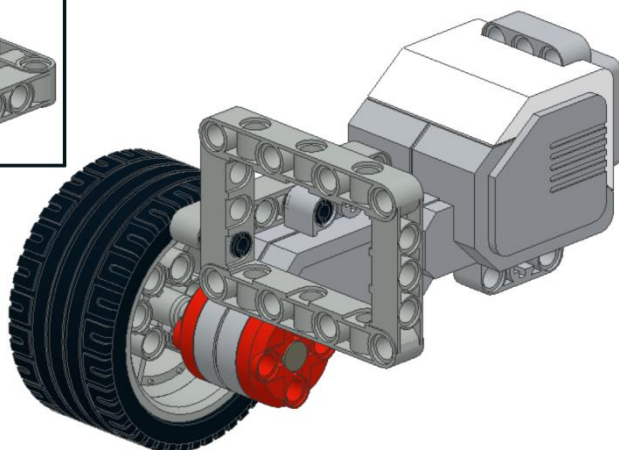
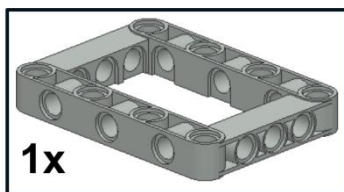


6

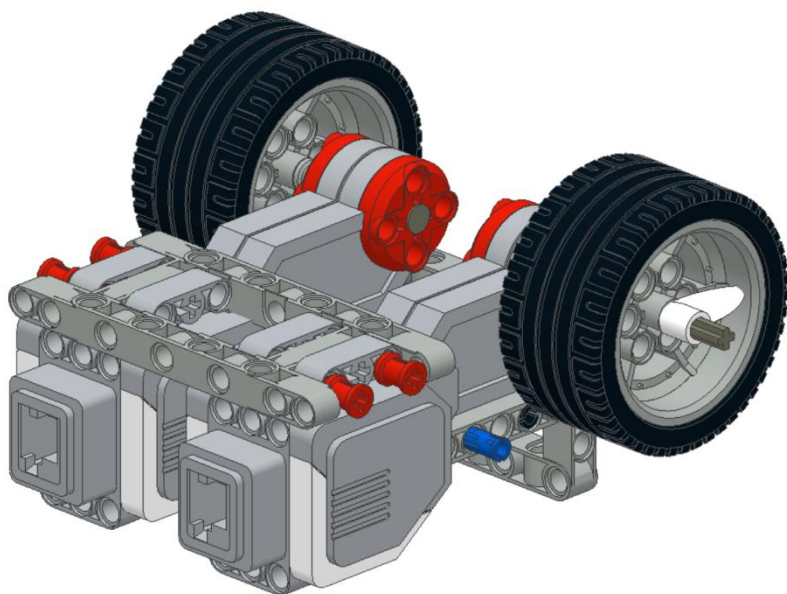
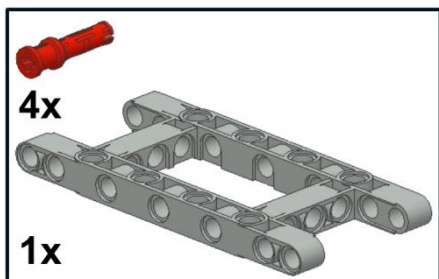


Соединение моторов

7

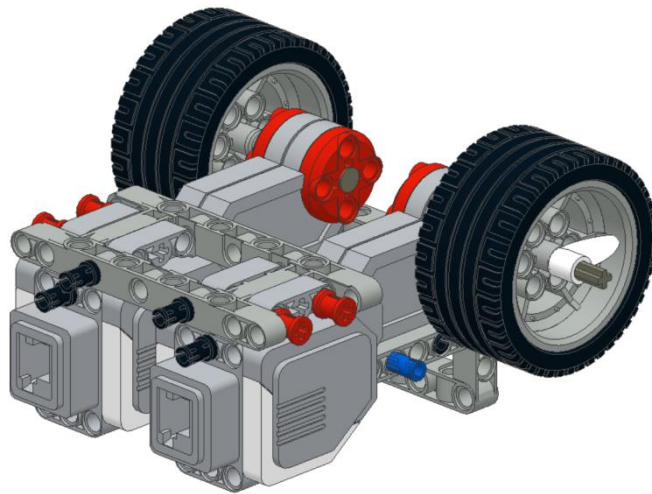


8

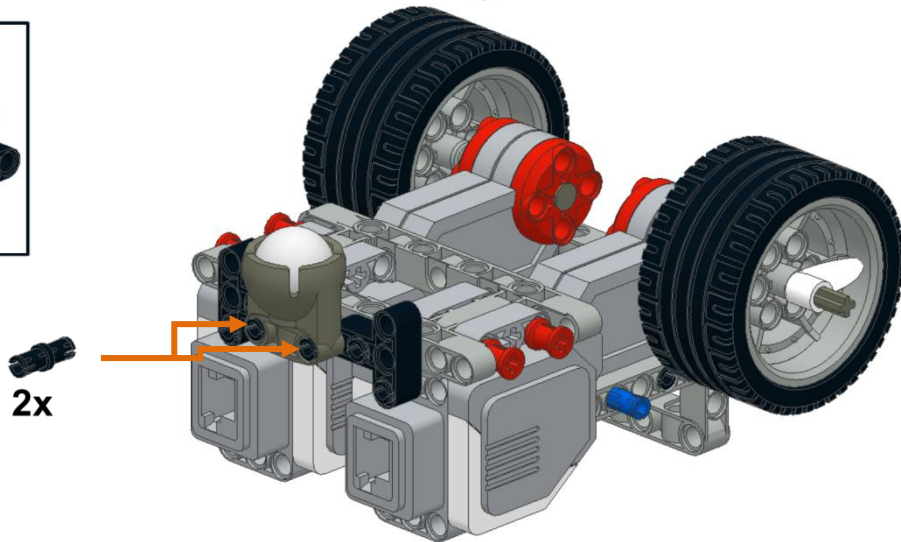


Третья точка опоры и задняя поддержка

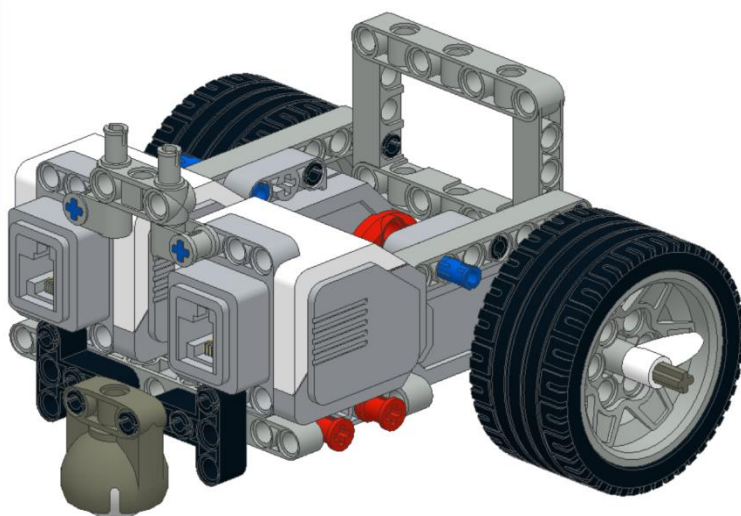
9
4x



10
2x
1x 2x

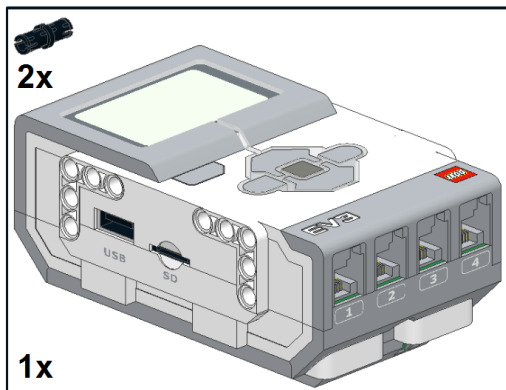


11
2x
1x 2x

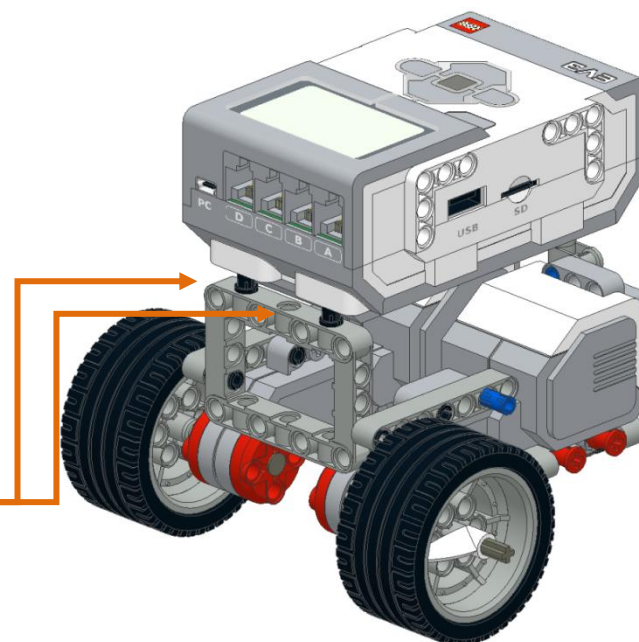


Присоединение модуля EV3

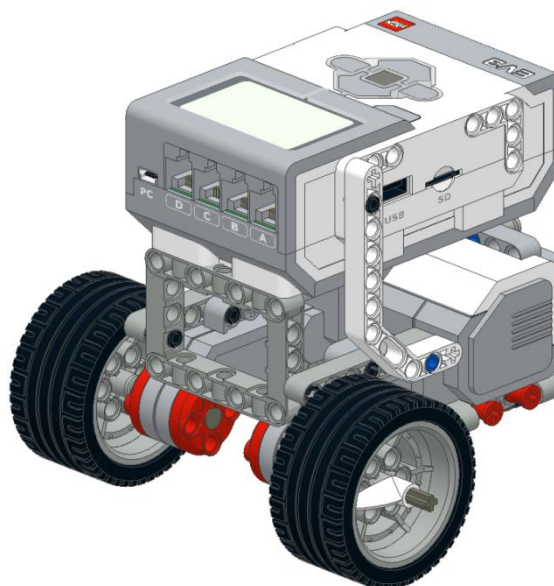
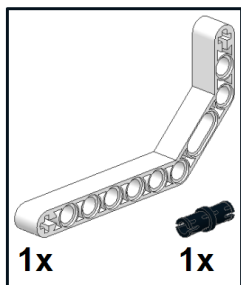
12



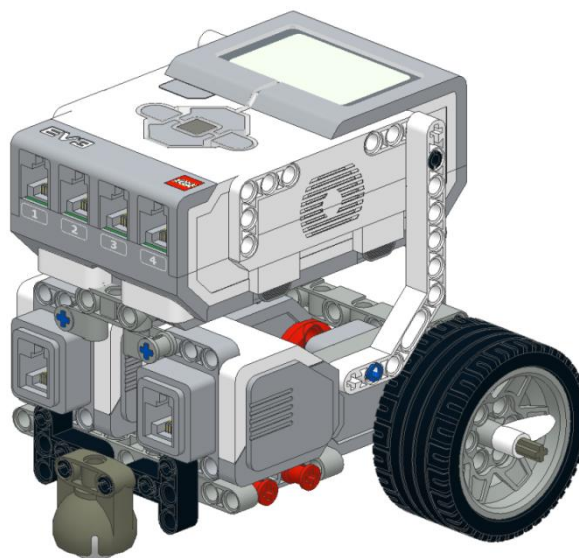
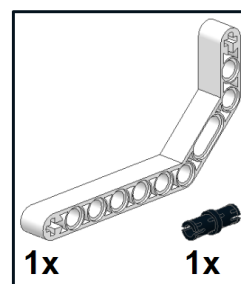
2x



13

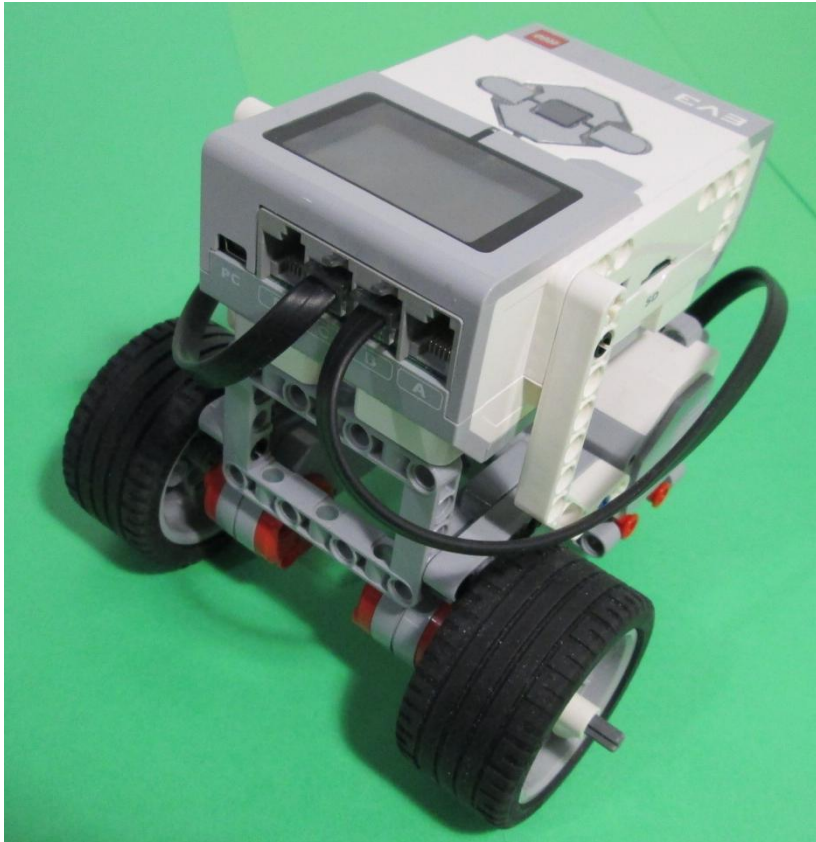


14

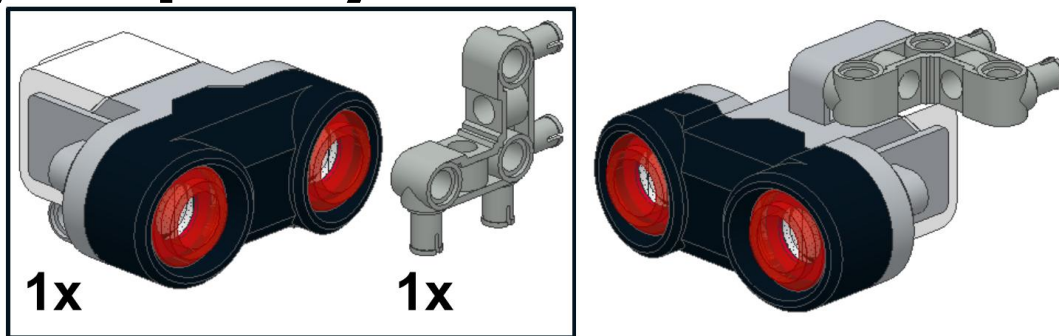


Подключение моторов

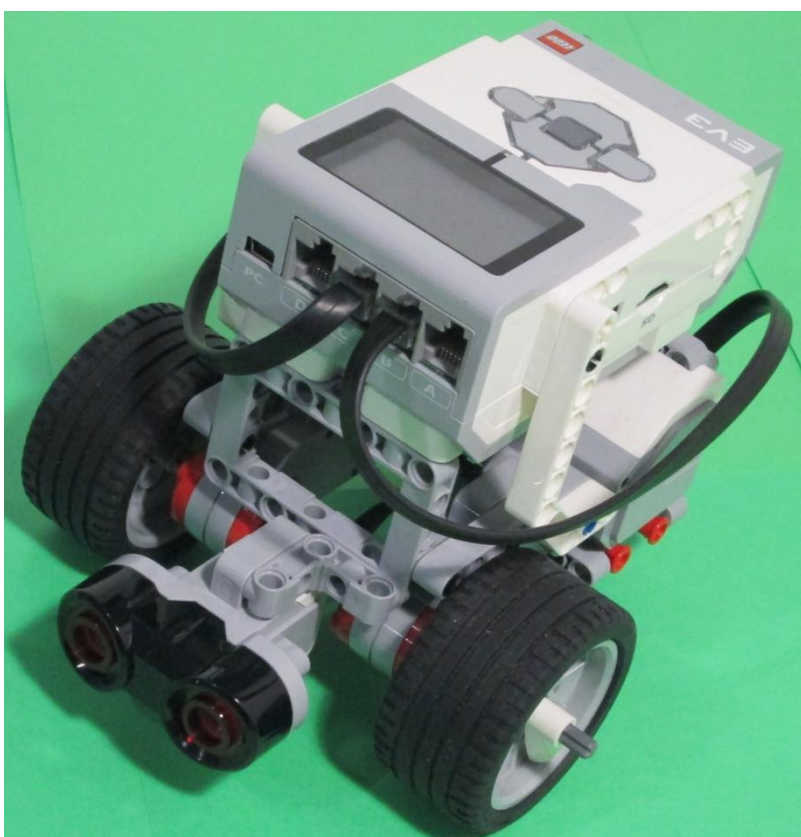
Используйте кабели длиной 25 см. для подключения правого мотора в порт «В» и левого мотора в порт «С»



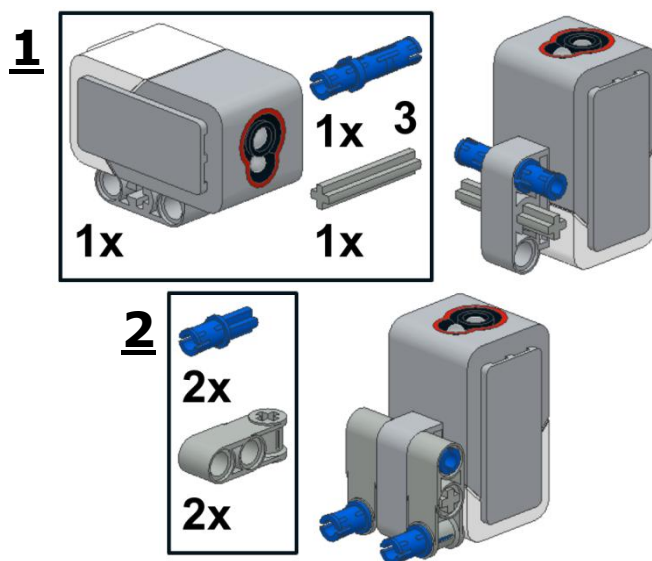
Присоединение ультразвукового датчика



Ультразвуковой датчик подключите в порт 4



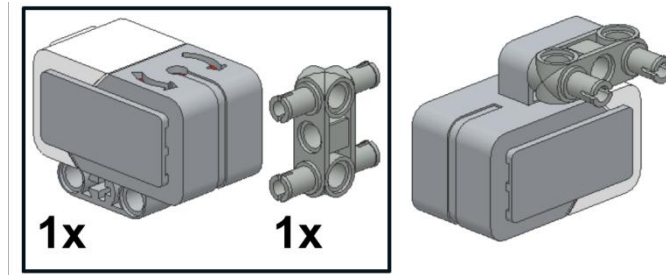
Присоединение датчика цвета



Датчик цвета подключите в порт 3



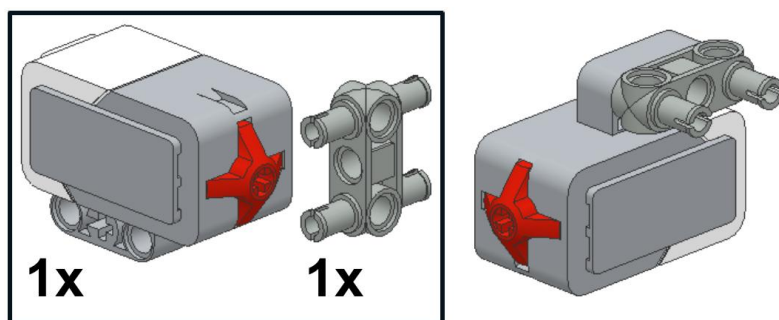
Присоединение гироскопа



Гироскоп подключите в порт 2



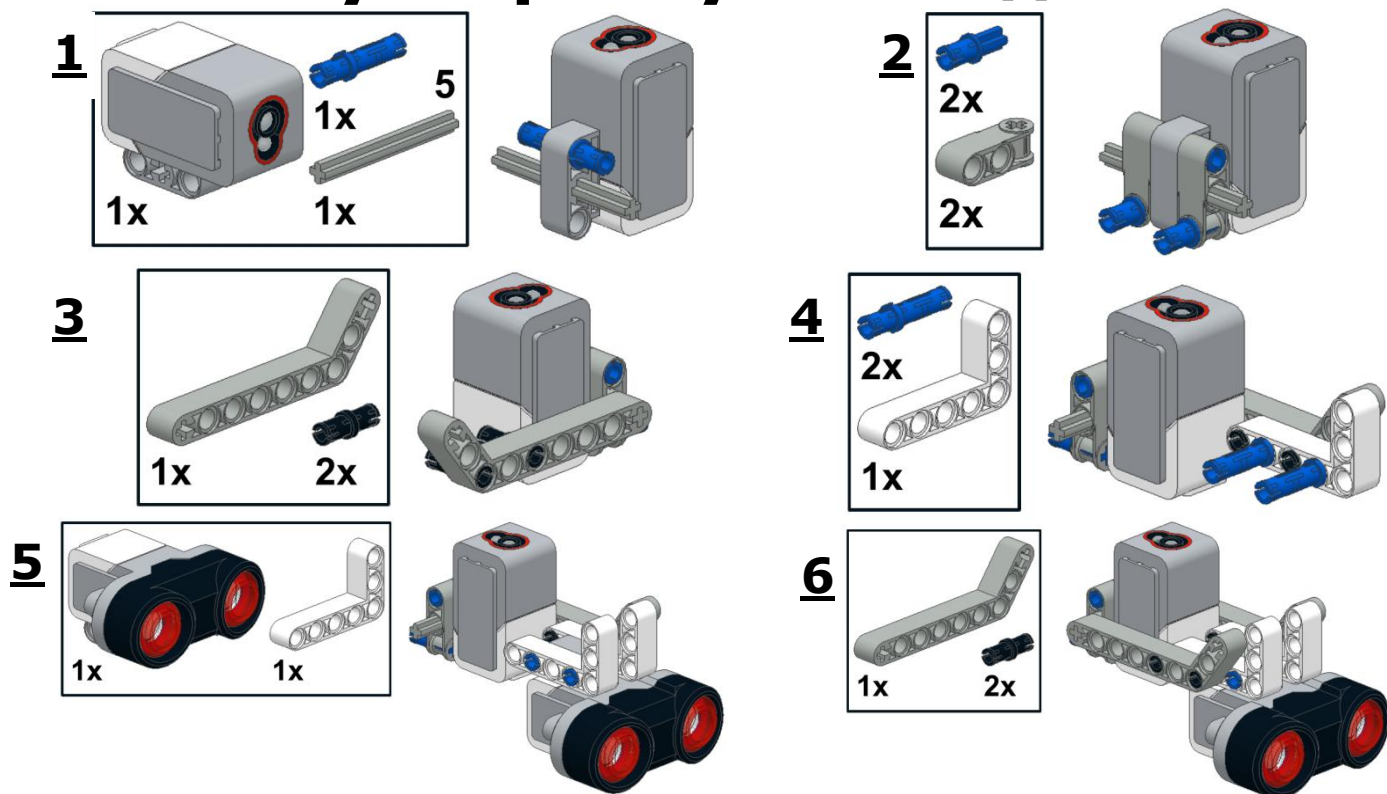
Присоединение датчика касания



Датчик касания подключите в порт 1



Датчик цвета + ультразвуковой датчик

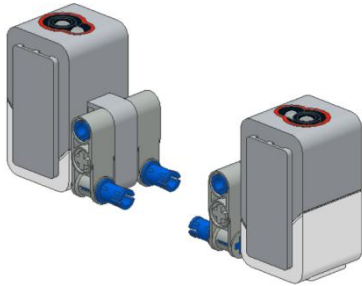


Датчик цвета подключите в порт 3, ультразвуковой датчик – в порт 4

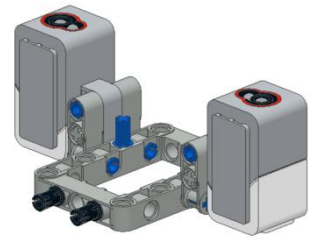
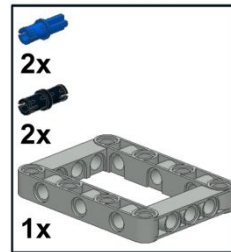


Два датчика цвета + ультразвуковой датчик

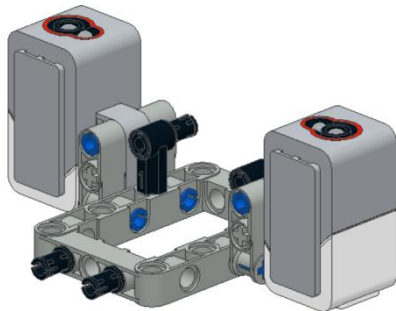
1 Используйте два датчика цвета, собираемых на странице 10



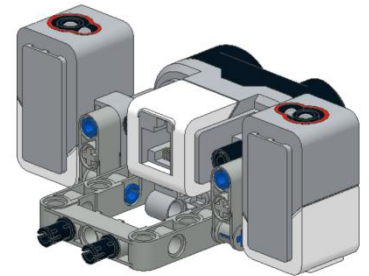
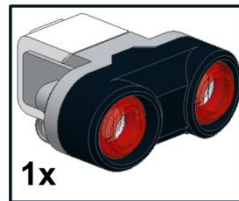
2



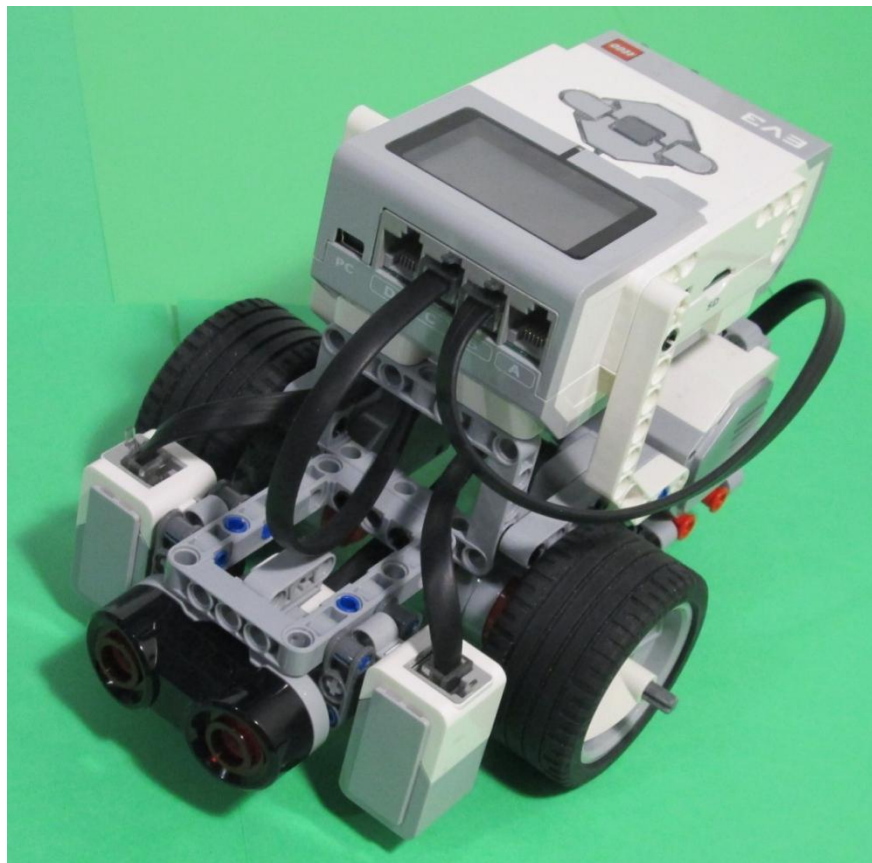
3



4

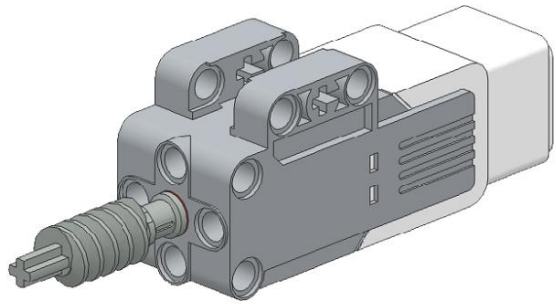
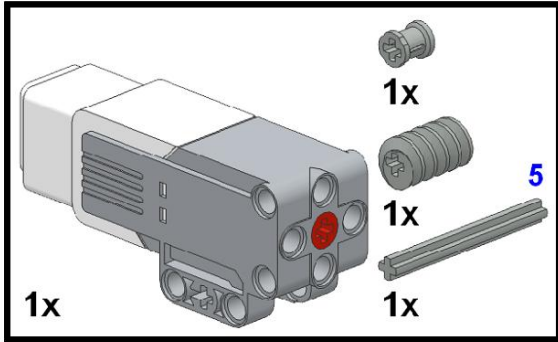


Два датчика цвета подключите в порты 2 и 3, ультразвуковой датчик – в порт 4

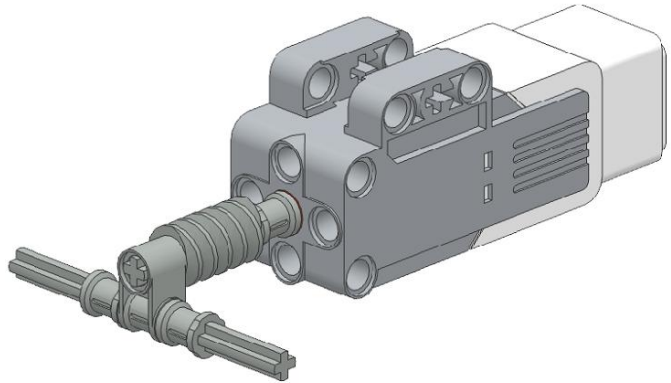
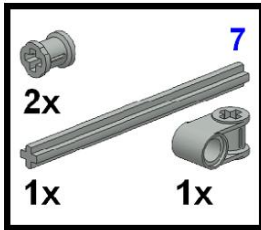


Клешни

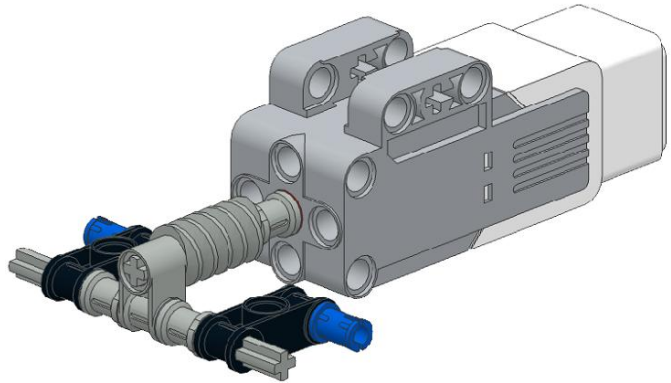
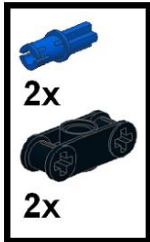
1



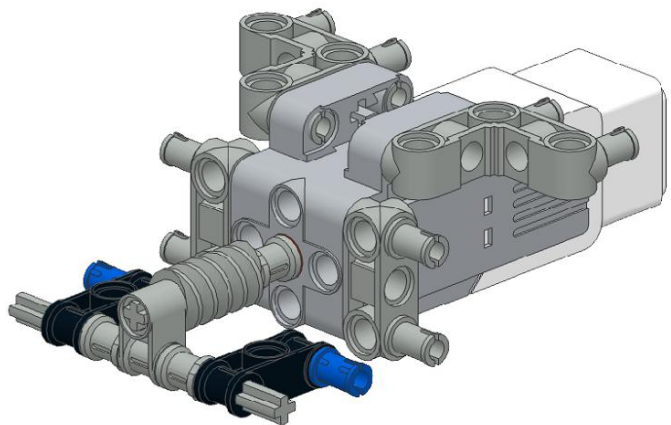
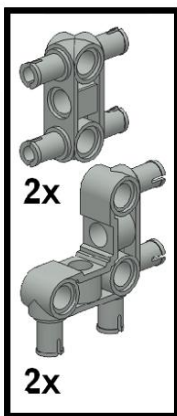
2



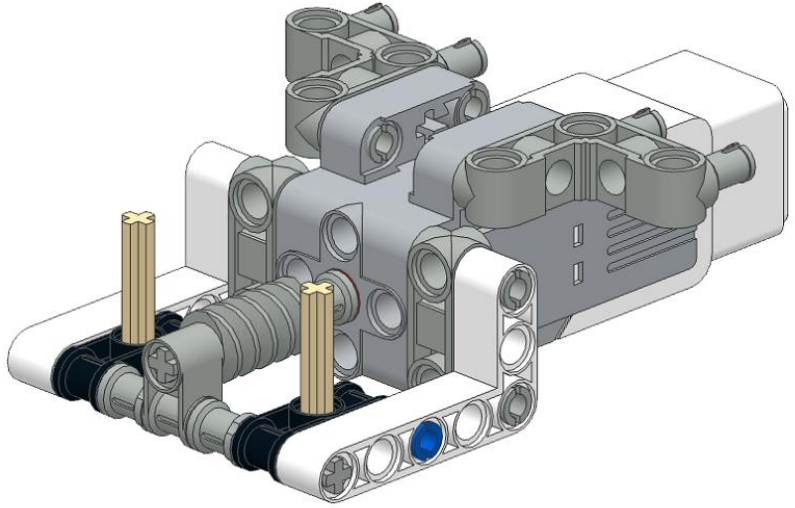
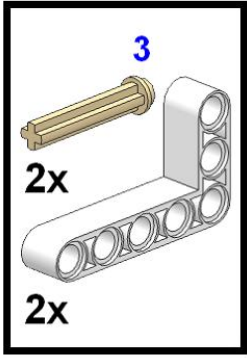
3



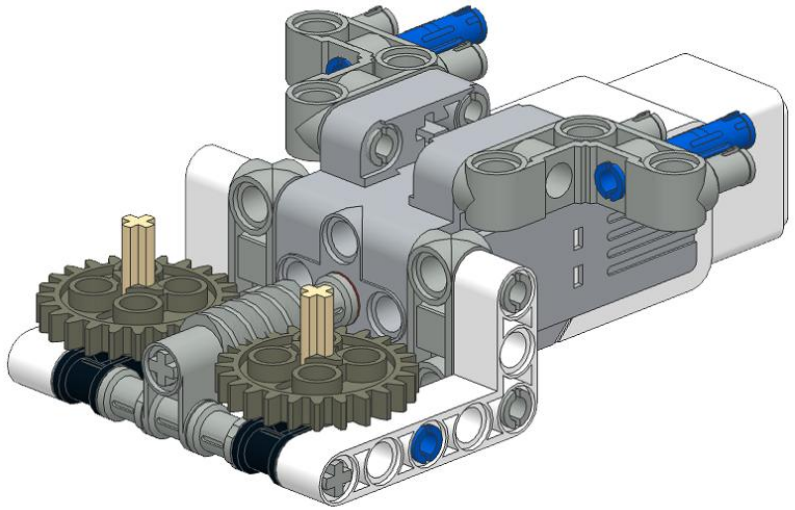
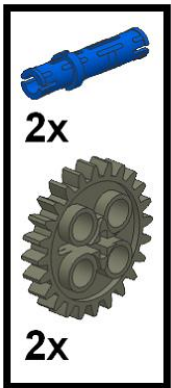
4



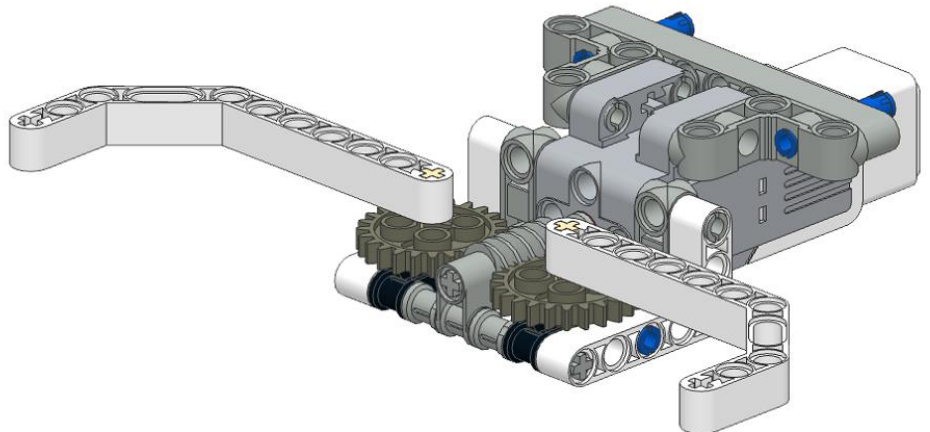
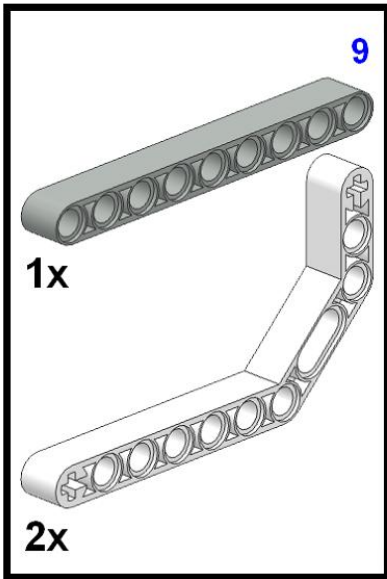
5



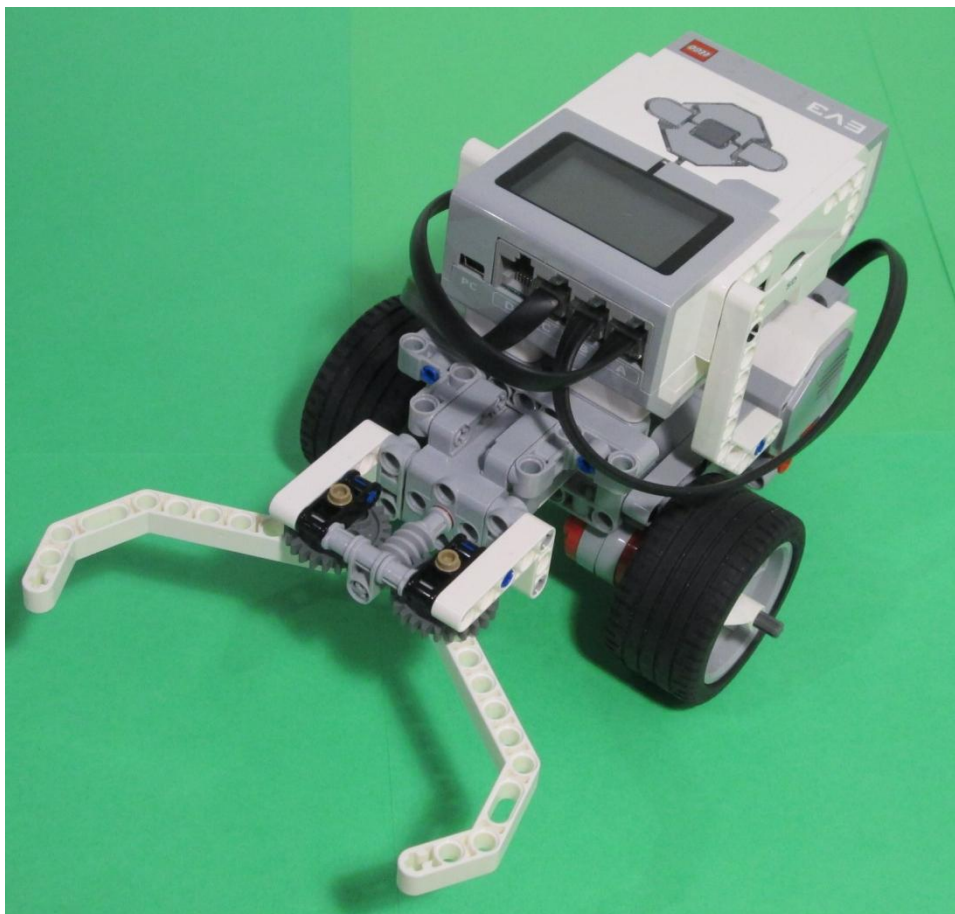
6



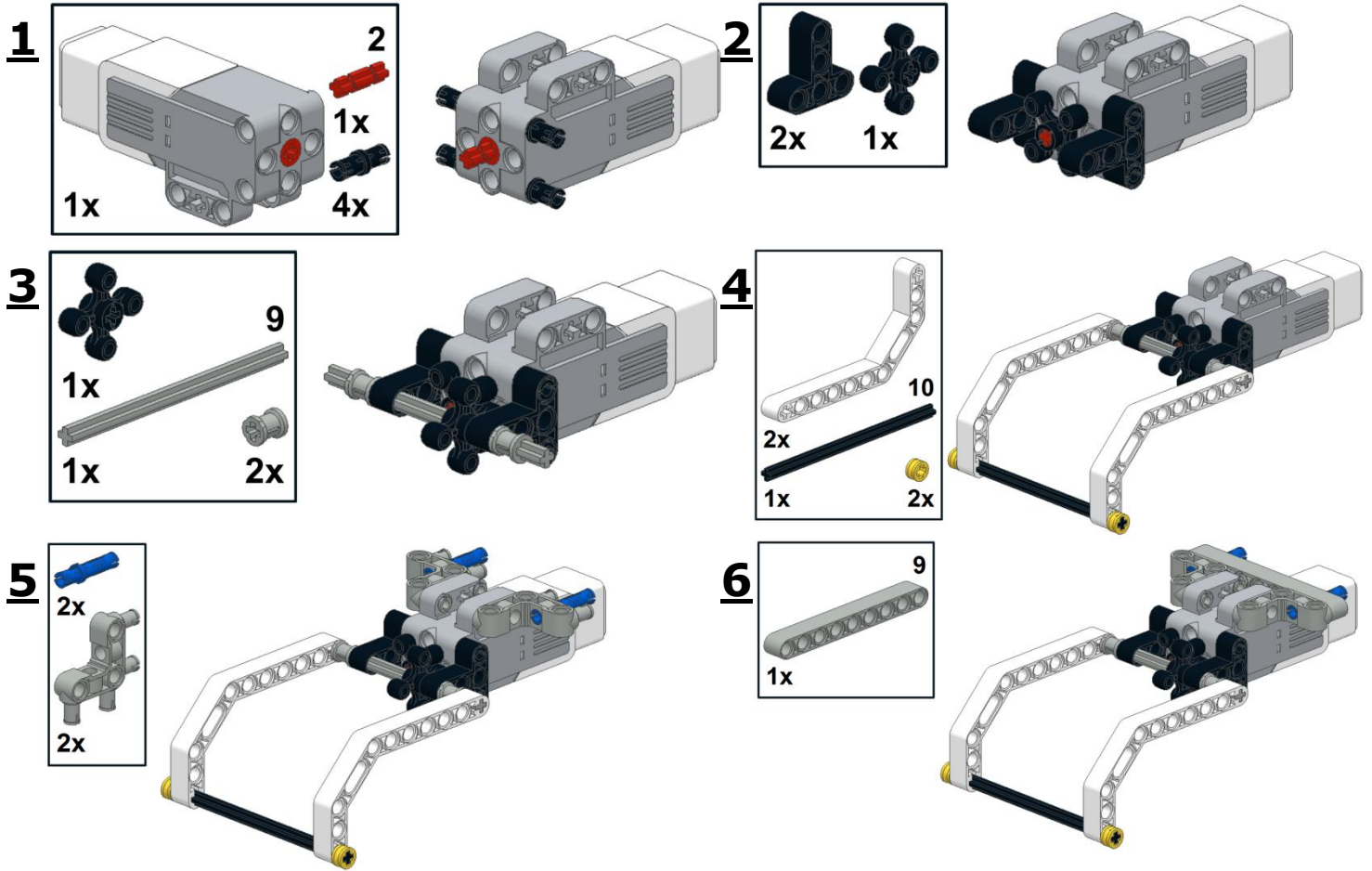
7



Средний мотор подключите в порт А



Подъемник



Средний мотор подключите в порт А

